

## PATENTS(

--- **J**£ 296898

KLASSE **30** d. GRUPPE 2.

## GEORG HAERTEL. KOMMANDITGESELLSCHAFT IN BERLIN.

Vorrichtung zum Bewegen von Fingern oder Arbeitsgeräten an Ersatzgliedern.

Patentlert im Deutschen Reiche vom 30. Dezember 1915 ab.

Die Erfindung bezieht sich auf eine Vorrichtung zum Bewegen von Fingern oder Arbeitsgeräten an Ersatzgliedern, bei welcber erfindungsgemäß die Bewegung der Finger o. dgl. 5 durch die Drehung einer frei bewegbaren Platte bewirkt wird, die mit einer oder mehreren schicfen Ebenen versehen ist, welche auf Stangen einwirken, die verschiebbar an dem am Arm unbeweglich angeordneten Ersatzglied vor-

10 gesehen sind.

Man hat bereits vorgeschlagen, eine bewegliche Platte an einer den Stumpf aufnehmenden Hülse bei künstlichen Händen anzuordnen, ohne jedoch bierbei im Sinne der vorliegen-15 den Erfindung Schrägflächen an dieser Platte anzuordnen, die mit einem Gestänge in Verbindung steben. Die bekanntgewordenen Vor-richtungen sind verhältnismäßig komplizierter Konstruktion; insbesondere bedurfte es bei 20 ihnen besonderer Feststellungsfedern oder Hebel, um die künstliche Hand in der Greifstellung festzuhalten oder um sie wieder zu

Die Vorrichtung nach vorliegender Erfin-25 dung ist aber von außerordentlich einfacber Bauart, welche ohne Benutzung von Drabtzügen, Getriehen, besonderen Feststellungsfedern, Hebeln o. dgl. einwandfrei wirkt.

Ein weiterer Vorteil der Vorrichtung nach 30 vorliegender Erfindung ist folgender: Man kann die Druckwirkung der einen Stange durch ganz einfache Mittel selbsttätig bestehen lassen, auch wenn die Muskeltätigkeit (die Pronationsdrebung), die die Stange betätigt hat, auf-35 hört, z. B. durch Anordnung einer Vertiefung oder eines Vorsprunges an geeigneten Stellen

der schiefen Ebene. Es ermöglicht dies, stundenlang mit dem Daumen der künstlichen Hand der Erfindung den gefaßten Gegenstand festzuhalten, obne die Muskeln während die- 40 ser Zeit anzustrengen. Das Lösen des Daumens erfolgt im gegebenen Moment durch Supinationsbewegung (d. i. Drehen in entgegengesetzter Richtung).

Schließlich sei erwähnt, daß die drehbare 45 Scheibe mit Schrägfläche nach vorliegender Erfindung sehr geeignet dazu ist, mit Muskelstumpfschlingen, die nach der Ceci-Sauerbruchschen Operationsmethode bergestellt sind, in Drehung gesetzt zu werden. Auch hierbei ist 50 die Möglichkeit der selbsttätigen Feststellung der den Daumen schließenden Stange von erbeblicher Bedeutung, weil jede besondere Arre-tierungsvorrichtung, zu deren Lösung wieder besondere Kräfte gebören, sich erübrigt.

Auf der Zeichnung ist ein Ausführungsbeispiel des Erfindungsgegenstandes dargestellt;

Fig. I eine Gesamtansicht der Vorrichtung gemäß der Erfindung, und

Fig. 2 eine abgehrochene Schnittansicht der künstlichen Hand in vergrößertem Maßstabe.

Wie aus Fig. 1 hervorgeht, ist die kninstliche Hand r unter Vermittlung von Schienen 2 mit in der Nähe des Ellenbogengelenkes um 65 den Arm geklemmten Vorder- und Oberarmhülsen 3 verbunden, derart, daß die Hand I die Drebbewegungen des Armstumpfes 4 nicht mitmacht. Am Ende des Vorderarmstumpfes ist eine dem Querschnitt desselben entspre- 70 chende Hülse 5 befestigt, welche eine Platte 6 mit zwei nach verschiedenen Richtungen ge-

neigten Schrägflächen 7 und 8 trägt. Jede der Schrägfläcben 7 und 8 arheitet mit je einer in der Basis der künstlichen Hand verschicbbaren, jedoch um ihre Längsachse nicht dreh-5 baren Stange 9 bzw. 10 zusammen. Die Enden der Stangen sind mit gegen die Schrägflächen 7 und 8 bzw. gegen die Druckflächen 11, 12 des zu bewegenden Fingers oder Arbeitsgerätes (in dem dargestellten Ausführungs-10 beispiel des zu bewegenden Daumens 13) liegenden Rollen 14 bzw. 15 verschen. An der die Schrägflächen tragenden Platte 6 ist in der Mitte ein Bolzen 16 befestigt, der sich in einem in dem Ersatzglicd vorgesehenen Lager 15 dreht und zur Führung der Platte bzw. des Armstumples dient.

Die Wirkungsweise der Vorrichtung ist kurz wie folgt:

Befindet sich der Armstumpf in seiner Nor-20 mallage, so nimmt der zu bewegende Teil (Daumen 13) seine Mittelstellung ein. Die Rollen 14, 15 der Stangen 9 und 10 liegen stets gegen die zugeliörigen Flächen 7, 8 bzw. 11, 12. Wird nun der Armstumpf in einer dem 25 Sinne des Uhrzeigers entsprechenden Richtung gedrelit, so wird die Stange 10 vorgeschoben, der Daumen 13 durch Vermittlung der Fläche 12 von den Fingern fort- und die Stange 9 unter Einfluß der Druckfläche II zurückbe-30 wegt, wobei die Rolle 14 der Stange o frei entlang der Schrägfläche 7 gleitet. Bei einer Drchung des Armstumpfes im entgegengesetzten Sinne wird die Stange 9 zwecks Schließung des Daumens vorgeschoben, wobei die Stange 35 10, ohne Arbeit zu verrichten, durch die Druckfläcbe 12 rückwärts bewegt wird.

Es sei noch erwähnt, daß die Vorrichtung gemäß der Erfindung auch benutzt werden kann, wenn der Arm oberhalb des Ellenbogen-40 gelenkes amputiert werden mußte, in welchem Falle dann die Drehbewegungen des Oberarmstumpfes zum Bewegen von Arbeitsgeräten benutzt werden. In diesem Falle würde die Verschiebung der in der Oberarmbülse angeordneten Stangen durch geeignete Mittel (z. B. 45 Bowdendrähte) auf die Hand übertragen werden.

Gewünschtenfalls können die Schrägflächen 7, 8 federnd an der Platte 6 angeordnet werden, wodurch ein sanfteres Gegeneinander- 50 pressen der einzelnen Teile erzielt und so die Möglichkeit einer Beschädigung der Vorrichtung auf ein Minimum herabgemindert wird.

Um die Anzahl der Bewegungsmöglichkeiten der Teile des Ersatzgliedes zu erhöhen, 55 können im Verein mit der Vorrichtung gemäß der Erfindung auch die vom Schulterblatt becinflußten Schnurzüge benutzt werden.

## PATENT-ANSPRÜCHE:

1. Vorrichtung zum Bewegen von Fingern oder Arbeitsgeräten oder Teilen von solchen an Ersatzgliedern, gekennzeichnet durch eine frei bewegbare Platte (6), die 65 mit einer oder mehreren schiefen Ebenen (7, 8) versehen ist, welche auf Stangen (9, 10) einwirken, die verschiebbar in dem am Arm unbeweglich angeordneten Ersatzglied vorgesehen sind.

2. Vorrichtung nach Anspruch 1, dadurch gekennzeichnet, daß die Schrägflächen (7, 8) federnd an der Platte ange-

ordnet sind.

3. Vorrichtung nach Anspruch I und 2, 75 dadurch gekennzeichnet, daß in der Mitte der die Schrägflächen tragenden Platte ein Bolzen (16) o. dgl. befestigt ist, der sich in einem in der Basis der künstlichen Hand vorgesehenen Lager dreht und zur 80 Führung der Platte und des Armstumpfes dient.

Hieržu i Blatt Zeichnungen.

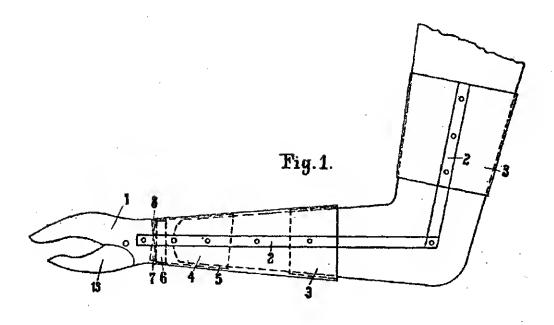


Fig. 2.